

Driver para servomotor AC Serie **LECS** □

Tensión de alimentación
100 a 120 VAC
200 a 230 VAC

Capacidad
del motor
100/200/400 W

Modelo incremental

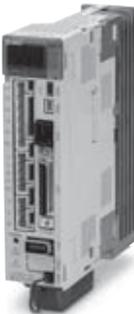
Serie **LECSA** (Modelo de entrada de pulsos/Modelo de posicionamiento)



- **Hasta 7 puntos de posicionamiento por tabla de puntos**
- **Tipo de entrada:** Entrada de pulsos
- **Encoder de control:** Encoder incremental de 17 bits (Resolución: 131072 pulsos/giro)
- **Entrada en paralelo:** 6 entradas
Salida: 4 salidas

Modelo absoluto

Serie **LECSB** (Modelo de entrada de pulsos)



- **Tipo de entrada:** Entrada de pulsos
- **Encoder de control:** Encoder absoluto de 18 bits (Resolución: 262144 pulsos/giro)
- **Entrada en paralelo:** 10 entradas
Salida: 6 salidas

Serie **LECS** (Modelo de entrada directa CC-Link)



- **Ajuste de datos de posición/datos de velocidad y arranque/parada de funcionamiento**
- **Posicionamiento de hasta 255 puntos de tabla (cuando hay 2 estaciones ocupadas)**
- **Hasta 32 accionadores conectables (cuando hay 2 estaciones ocupadas) con comunicación CC-Link**
- **Protocolo de buses de campo aplicable:** CC-Link (Ver. 1.10, velocidad máx. de comunicación: 10 Mbps)
- **Encoder de control:** Encoder absoluto de 18 bits (Resolución: 262144 pulsos/giro)

CC-Link

Serie **LECSS** (Tipo SSCNET III)



- **Compatible con sistema de servo Mitsubishi Electric**
- **Cableado reducido y cable óptico SSCNET III para conexión instantánea**
- **El cable óptico SSCNET III proporciona una mejorada resistencia al ruido**
- **Hasta 16 accionadores conectables con comunicación SSCNET III**
- **Protocolo de buses de campo aplicable:** SSCNET III
(Comunicación óptica de alta velocidad, velocidad máx. de comunicación bidireccional: 100 Mbps)
- **Encoder de control:** Encoder absoluto de 18 bits (Resolución: 262144 pulsos/giro)

Diseño del sistema

Compatible con encoder incremental **Serie LECSA** Suministrado por el cliente
(Modelo de entrada de pulsos/Modelo de posicionamiento)

Suministrado por el cliente

Alimentación

Monofásica 100 a 120 VAC (50/60 Hz)
200 a 230 VAC (50/60 Hz)

○ Opcional **Página 15**
Regeneración opcional

Ref.: LEC-MR-RB-□

● **Cable del motor** **Página 15**

Cable estándar	Cable robótico
LE-CSM-S□□	LE-CSM-R□□

● **Cable de bloqueo** **Página 15**

Cable estándar	Cable robótico
LE-CSB-S□□	LE-CSB-R□□

Actuadores eléctricos

Modelo con vástago Modelo guiado/
Serie LEY Modelo de motor en línea

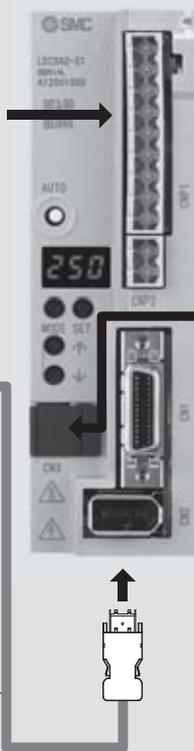


● **Cable de encoder** **Página 15**

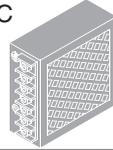
Cable estándar	Cable robótico
LE-CSE-S□□	LE-CSE-R□□

● **Conector de alimentación del circuito principal** (accesorio) **Página 9**

Driver



Alimentación del circuito de control 24 VDC



● **Conector de alimentación del circuito de control** (accesorio) **Página 9**

○ Opcional

Software de configuración **Página 16**
(MR Configurator™)
Ref.: LEC-MR-SETUP221E



PC

* Pida el cable USB (ref.: LEC-MR-J3USB) por separado para usar este software

● **Cable USB** **Página 16**
Ref.: LEC-MR-J3USB

○ Opcional **Página 15**
● **Conector E/S**
Ref.: LE-CSNA

Suministrado por el cliente

PLC (Unidad de posicionamiento)
Alimentación para señales E/S 24 VDC



Compatible con encoder absoluto **Serie LECSB**
(Modelo de entrada de pulsos)

Suministrado por el cliente

Alimentación

Monofásica 100 a 120 VAC (50/60 Hz)
200 a 230 VAC (50/60 Hz)
Trifásica 200 a 230 VAC (50/60 Hz)

○ Opcional **Página 15**
Regeneración opcional
Ref.: LEC-MR-RB-□

● **Cable del motor** **Página 15**

Cable estándar	Cable robótico
LE-CSM-S□□	LE-CSM-R□□

● **Cable de bloqueo** **Página 15**

Cable estándar	Cable robótico
LE-CSB-S□□	LE-CSB-R□□

Actuadores eléctricos

Modelo con vástago Modelo guiado/
Serie LEY Modelo de motor en línea

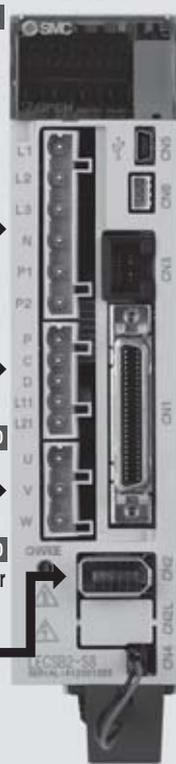


● **Cable de encoder** **Página 15**

Cable estándar	Cable robótico
LE-CSE-S□□	LE-CSE-R□□

● **Conector de alimentación del circuito principal** (accesorio) **Página 10**

Driver



● **Conector de alimentación del circuito de control** (accesorio) **Página 10**

● **Conector del motor** (accesorio) **Página 10**

● **Cable USB** **Página 16**
Ref.: LEC-MR-J3USB

○ Opcional

Software de configuración **Página 16**
(MR Configurator™)
Ref.: LEC-MR-SETUP221E



PC

* Pida el cable USB (ref.: LEC-MR-J3USB) por separado para usar este software

● **Salida analógica de monitor**
● **Comunicación RS-422**

○ Opcional **Página 15**
● **Conector E/S**
Ref.: LE-CSNB

Suministrado por el cliente

PLC (Unidad de posicionamiento)
Alimentación para señales E/S 24 VDC



● **Batería (accesorio)** **Página 16**
Ref.: (LEC-MR-J3BAT)

Diseño del sistema

Compatible con encoder absoluto **Serie LECS** (Modelo de entrada directa CC-Link)

Driver

Suministrado por el cliente

Alimentación

Monofásica 100 a 120 VAC (50/60 Hz)
200 a 230 VAC (50/60 Hz)
Trifásica 200 a 230 VAC (50/60 Hz)

○ Opcional **Regeneración opcional**
Página 15
Ref.: **LEC-MR-RB-**

● **Cable del motor** **Cable estándar** **Cable robótico**
Página 15
LE-CSM-S **LE-CSM-R**

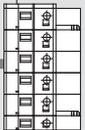
● **Cable de bloqueo** **Cable estándar** **Cable robótico**
Página 15
LE-CSB-S **LE-CSB-R**

Actuador eléctrico



● **Cable de encoder** **Cable estándar** **Cable robótico**
Página 15
LE-CSE-S **LE-CSE-R**

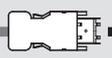
● **Conector de alimentación del circuito principal** (accesorio)
Página 10



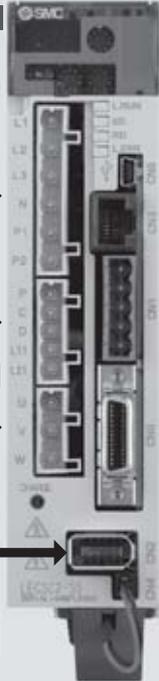
● **Conector de alimentación del circuito de control** (accesorio)
Página 10



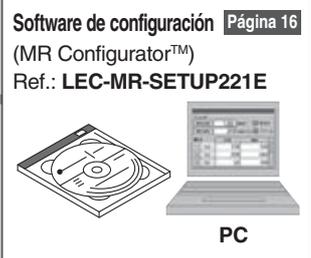
● **Conector del motor** (accesorio)
Página 10



● **Batería (accesorio)** **Conector CC-Link** (accesorio)
Página 16
Ref.: **(LEC-MR-J3BAT)**



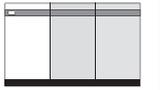
● **Cable USB** **Software de configuración** (MR Configurator™)
Página 16
Ref.: **LEC-MR-J3USB**
Ref.: **LEC-MR-SETUP221E**



● **Comunicación RS-422**

● **Conector E/S** **Conector CC-Link** (accesorio)
Página 15
Ref.: **LE-CSNA**

Suministrado por el cliente
PLC (Unidad maestra CC-Link)
Alimentación para señales E/S 24 VDC



Compatible con encoder absoluto **Serie LECS** (Tipo SSCNET III)

Driver

Suministrado por el cliente

Alimentación

Monofásica 100 a 120 VAC (50/60 Hz)
200 a 230 VAC (50/60 Hz)
Trifásica 200 a 230 VAC (50/60 Hz)

○ Opcional **Regeneración opcional**
Página 15
Ref.: **LEC-MR-RB-**

● **Cable del motor** **Cable estándar** **Cable robótico**
Página 15
LE-CSM-S **LE-CSM-R**

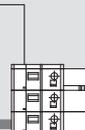
● **Cable de bloqueo** **Cable estándar** **Cable robótico**
Página 15
LE-CSB-S **LE-CSB-R**

Actuador eléctrico



● **Cable de encoder** **Cable estándar** **Cable robótico**
Página 15
LE-CSE-S **LE-CSE-R**

● **Conector de alimentación del circuito principal** (accesorio)
Página 10



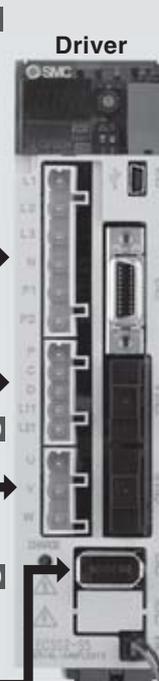
● **Conector de alimentación del circuito de control** (accesorio)
Página 10



● **Conector del motor** (accesorio)
Página 10



● **Batería (accesorio)** **Conector E/S** **Conector CC-Link** (accesorio)
Página 16
Ref.: **(LEC-MR-J3BAT)**



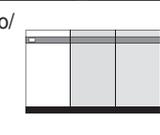
● **Cable USB** **Software de configuración** (MR Configurator™)
Página 16
Ref.: **LEC-MR-J3USB**
Ref.: **LEC-MR-SETUP221E**



○ Opcional **Conector E/S** **Conector CC-Link** (accesorio)
Página 15
Ref.: **LE-CSNS**

○ Opcional **Cable óptico SSCNET III** **Conector E/S** **Conector CC-Link** (accesorio)
Página 15
Ref.: **LE-CSS-**

Suministrado por el cliente
PLC (Unidad de posicionamiento/Controlador de movimiento)
Alimentación para señales E/S 24 VDC



Driver para servomotor AC

Modelo incremental

Serie LECSA

Modelo absoluto

(Modelo de entrada de pulsos/
Modelo de posicionamiento)

Serie LECSB/LECSB/LECSS

(Modelo de entrada de pulsos) (Modelo de entrada directa CC-Link)(Tipo SSCNET III)



Forma de pedido



LECSA LECSB LECSB LECSS

Driver

LECSA 1 - S1

Modelo de driver

A	Modelo de entrada de pulsos/Modelo de posicionamiento (Para encoder incremental)
B	Modelo de entrada de pulsos (Para encoder absoluto)
C	Modelo de entrada directa CC-Link (Para encoder absoluto)
S	Tipo SSCNET III (Para encoder absoluto)

Tensión de alimentación

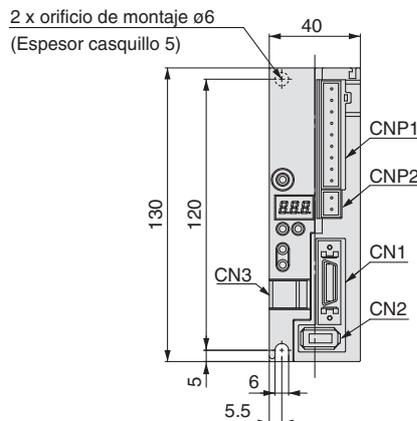
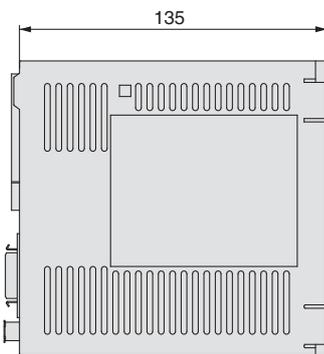
1	100 a 120 VAC, 50/60 Hz
2	200 a 230 VAC, 50/60 Hz

Modelo de motor compatible

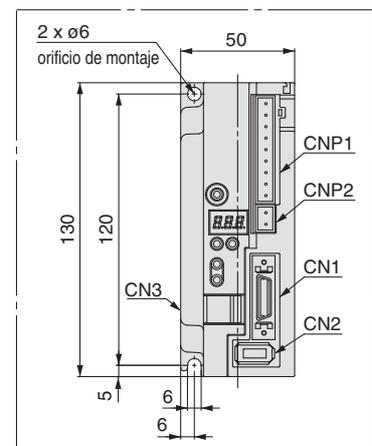
Símbolo	Modelo	Capacidad	Encoder
S1	Servomotor AC (S2)	100 W	Incremental
S3	Servomotor AC (S3)	200 W	
S4	Servomotor AC (S4)	400 W	
S5	Servomotor AC (S6)	100 W	Absoluto
S7	Servomotor AC (S7)	200 W	
S8	Servomotor AC (S8)	400 W	

Dimensiones

LECSA

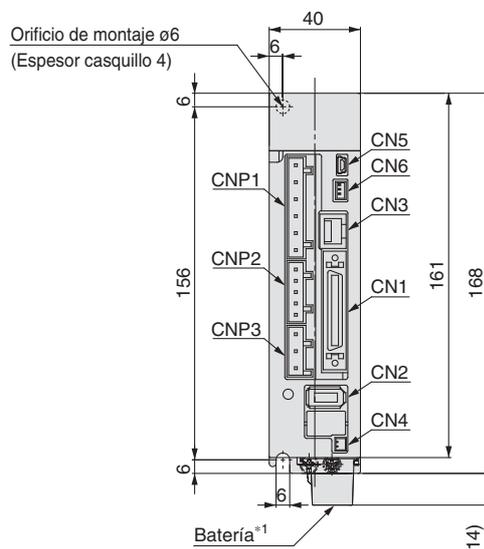
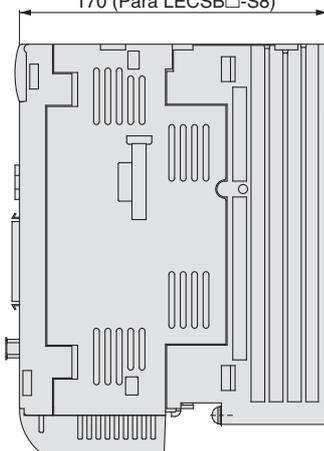


LECSA-S4



LECSB

135 (Para LECSB-S5, S7)
170 (Para LECSB-S8)



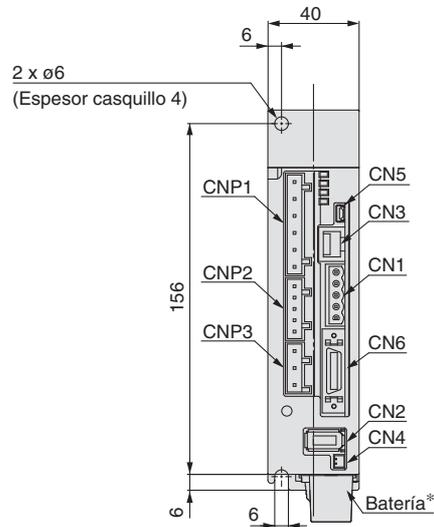
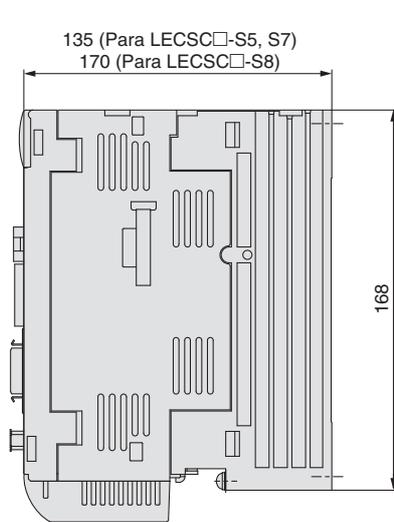
*1 Batería incluida.

Nombre del conector	Descripción
CN1	Conector de señales E/S
CN2	Conector del encoder
CN3	Conector de comunicación USB
CNP1	Conector de alimentación del circuito principal
CNP2	Conector de alimentación del circuito de control

Nombre del conector	Descripción
CN1	Conector de señales E/S
CN2	Conector del encoder
CN3	Conector de comunicación RS-422
CN4	Conector de batería
CN5	Conector de comunicación USB
CN6	Conector de monitor analógico
CNP1	Conector de alimentación del circuito principal
CNP2	Conector de alimentación del circuito de control
CNP3	Conector de alimentación del servomotor

Dimensiones

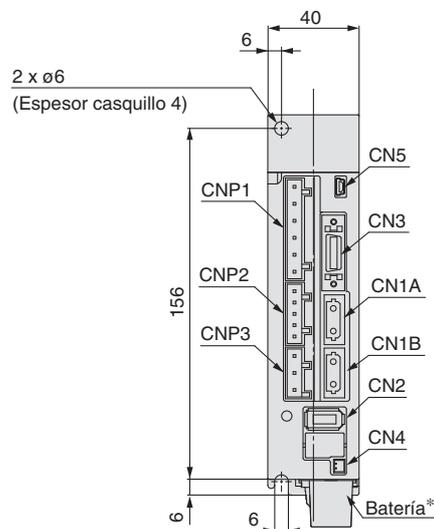
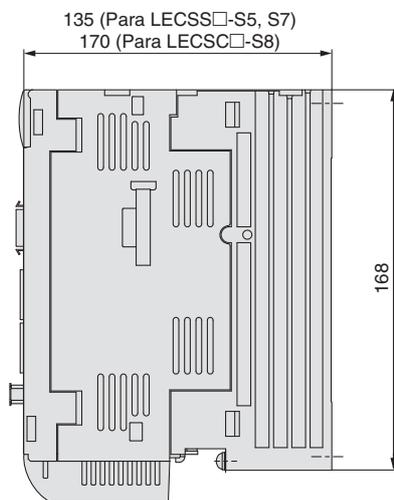
LECS □



Nombre del conector	Descripción
CN1	Conector CC-Link
CN2	Conector del encoder
CN3	Conector de comunicación RS-422
CN4	Conector de batería
CN5	Conector de comunicación USB
CN6	Conector de señales E/S
CNP1	Conector de alimentación del circuito principal
CNP2	Conector de alimentación del circuito de control
CNP3	Conector de alimentación del servomotor

* Batería incluida.

LECS □



Nombre del conector	Descripción
CN1A	Conector del eje frontal para cable óptico SSCNET III
CN1B	Conector del eje trasero para cable óptico SSCNET III
CN2	Conector del encoder
CN3	Conector de señales E/S
CN4	Conector de batería
CN5	Conector de comunicación USB
CNP1	Conector de alimentación del circuito principal
CNP2	Conector de alimentación del circuito de control
CNP3	Conector de alimentación del servomotor

* Batería incluida.

Características técnicas

Serie LECSA

Modelo		LECSA1-S1	LECSA1-S3	LECSA2-S1	LECSA2-S3	LECSA2-S4
Capacidad del motor compatible [W]		100	200	100	200	400
Encoder compatible		Encoder incremental de 17 bits (Resolución: 131072 p/rev)				
Alimentación principal	Tensión de alimentación [V]	Monofásica 100 a 120 VAC (50/60 Hz)		Monofásica 200 a 230 VAC (50/60 Hz)		
	Rango de tensión admisible [V]	Monofásica 85 a 132 VAC		Monofásica 170 a 253 VAC		
	Tensión nominal [A]	3.0	5.0	1.5	2.4	4.5
Alimentación de control	Tensión de alimentación de control [V]	24 VDC				
	Rango de tens. admisible para tens. de aliment. de control [V]	21.6 a 26.4 VDC				
	Tensión nominal [A]	0.5				
Entrada en paralelo		6 entradas				
Salida en paralelo		4 salidas				
Frecuencia máx. de pulsos de entrada [pps]		1 M (con receptor diferencial), 200 k (con colector abierto)				
Función	Rango de ajuste de la anchura de finalización de posic. [pulsos]	0 a ±65535 (Unidad de comandos de pulsos)				
	Error excesivo	±3 giros				
	Límite de par	Ajuste de parámetros				
	Comunicación	Comunicación USB				
Rango de temperatura de trabajo [°C]		0 a 55 (sin congelación)				
Rango de humedad de trabajo [% HR]		90 o inferior (sin condensación)				
Rango de temperatura de almacenamiento [°C]		-20 a 65 (sin congelación)				
Rango de humedad de almacenamiento [% HR]		90 o inferior (sin condensación)				
Resistencia al aislamiento [MΩ]		Entre carcasa y SG: 10 (500 VDC)				
Peso [g]		600				700

Serie LECSB

Modelo		LECSB1-S5	LECSB1-S7	LECSB2-S5	LECSB2-S7	LECSB2-S8
Capacidad del motor compatible [W]		100	200	100	200	400
Encoder compatible		Encoder absoluto de 18 bits (Resolución: 262144 pulsos/giro)				
Alimentación principal	Tensión de alimentación [V]	Monofásica 100 a 120 VAC (50/60 Hz)		Trifásica 200 a 230 VAC (50/60 Hz) Monofásica 200 a 230 VAC (50/60 Hz)		
	Fluctuación de tensión admisible [V]	Monofásica 85 a 132 VAC		Trifásica 170 a 253 VAC Monofásica 170 a 253 VAC		
	Corriente nominal [A]	3.0	5.0	0.9	1.5	2.6
Alimentación de control	Tensión de alimentación de control [V]	Monofásica 100 a 120 VAC (50/60 Hz)		Monofásica 200 a 230 VAC (50/60 Hz)		
	Fluctuación de tensión admisible [V]	Monofásica 85 a 132 VAC		Monofásica 170 a 253 VAC		
	Corriente nominal [A]	0.4		0.2		
Entrada en paralelo		10 entradas				
Salida en paralelo		6 salidas				
Frecuencia máx. de pulsos de entrada [pps]		1 M (con receptor diferencial), 200 k (con colector abierto)				
Función	Ajuste del rango de posición de entrada [pulsos]	0 a ±10000 (Unidad de comandos de pulsos)				
	Error excesivo	±3 giros				
	Límite de par	Configuración de parámetros o configuración de entrada analógica externa (0 a 10 VDC)				
	Comunicación de configuración	Comunicación USB, comunicación RS422*1				
Rango de temperatura de trabajo [°C]		0 a 55 (sin congelación)				
Rango de humedad de trabajo [% HR]		90 o inferior (sin condensación)				
Rango de temperatura de almacenamiento [°C]		-20 a 65 (sin congelación)				
Rango de humedad de almacenamiento [% HR]		90 o inferior (sin condensación)				
Resistencia al aislamiento [MΩ]		Entre carcasa y SG: 10 (500 VDC)				
Peso [g]		800				1000

*1 La comunicación USB y la comunicación RS422 no se pueden realizar al mismo tiempo.

Características técnicas

Serie LECSC

Modelo		LECSC1-S5	LECSC1-S7	LECSC2-S5	LECSC2-S7	LECSC2-S8	
Capacidad del motor compatible [W]		100	200	100	200	400	
Encoder compatible		Encoder absoluto de 18 bits (Resolución: 262144 pulsos/giro)					
Alimentación principal	Tensión de alimentación [V]	Monofásica 100 a 120 VAC (50/60 Hz)		Trifásica 200 a 230 VAC (50/60 Hz) Monofásica 200 a 230 VAC (50/60 Hz)			
	Fluctuación de tensión admisible [V]	Monofásica 85 a 132 VAC		Trifásica 170 a 253 VAC Monofásica 170 a 253 VAC			
	Corriente nominal [A]	3.0	5.0	0.9	1.5	2.6	
Alimentación de control	Tensión de alimentación de control [V]	Monofásica 100 a 120 VAC (50/60 Hz)		Monofásica 200 a 230 VAC (50/60 Hz)			
	Fluctuación de tensión admisible [V]	Monofásica 85 a 132 VAC		Monofásica 170 a 253 VAC			
	Corriente nominal [A]	0.4		0.2			
Características técnicas de comunicación	Protocolo de buses de campo aplicable (Versión)		Comunicación CC-Link (Ver. 1.10)				
	Cable de conexión		Cable conforme a CC-Link Ver. 1.10 (cable de par trenzado apantallado de 3 hilos) *1				
	Número de estaciones remotas		1 a 64				
	Longitud de cable	Velocidad de comunicación	16 kbps	625 kbps	2.5 Mbps	5 Mbps	10 M
		Longitud máx. total del cable [m]	1200	900	400	160	100
		Longitud del cable entre estaciones [m]	0.2 o más				
	Área de ocupación E/S (Entradas/Salidas)		1 estación ocupada (E/S remoto 32 puntos/32 puntos)/(Registro remoto 4 palabras/4 palabras) 2 estaciones ocupadas (E/S remoto 64 puntos/64 puntos)/(Registro remoto 8 palabras/8 palabras)				
Número de drivers conectables		Hasta 42 (cuando 1 estación está ocupada por 1 driver), Hasta 32 (cuando 2 estaciones están ocupadas por 1 driver), cuando sólo hay estaciones de dispositivo remoto.					
Método de comandos	Entrada de registro remoto		Disponible con comunicación CC-Link (2 estaciones ocupadas):				
	Entrada de puntos en la tabla		Disponible con comunicación CC-Link, comunicación RS-422 Comunicación CC-Link (1 estación ocupada): 31 puntos Comunicación CC-Link (2 estaciones ocupadas): 255 puntos Comunicación RS-422: 255 puntos				
	Entrada de posicionamiento del indexador		Disponible con comunicación CC-Link Comunicación CC-Link (1 estación ocupada): 31 puntos Comunicación CC-Link (2 estaciones ocupadas): 255 puntos				
Comunicación de configuración		Comunicación USB, comunicación RS422 *2					
Rango de temperatura de trabajo [°C]		0 a 55 (sin congelación)					
Rango de humedad de trabajo [% HR]		90 o inferior (sin condensación)					
Rango de temperatura de almacenamiento [°C]		-20 a 65 (sin congelación)					
Rango de humedad de almacenamiento [% HR]		90 o inferior (sin condensación)					
Resistencia al aislamiento [MΩ]		Entre carcasa y SG: 10 (500 VDC)					
Peso [g]		800				1000	

*1 Si el sistema incluye cables conformes a CC-Link Ver. 1.00 y Ver. 1.10, las características técnicas de Ver. 1.00 se aplican a las extensiones de cable y a la longitud del cable entre estaciones.

*2 La comunicación USB y la comunicación RS-422 no se pueden realizar al mismo tiempo.

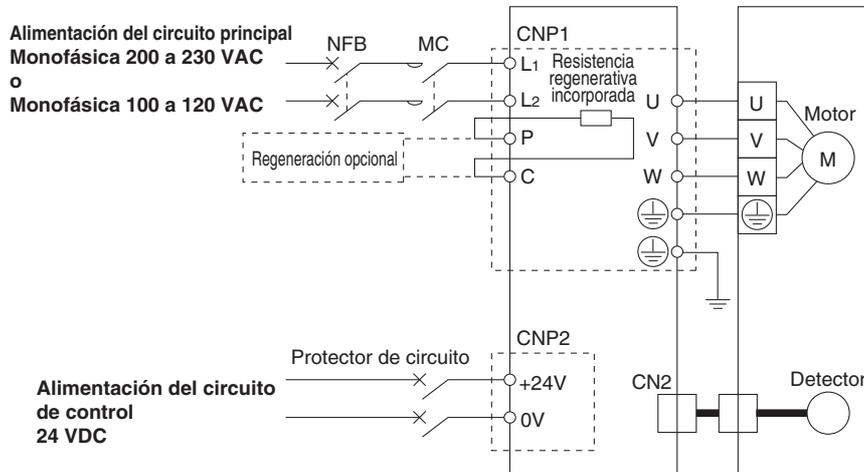
Características técnicas

Serie LECSS

Modelo		LECSS1-S5	LECSS1-S7	LECSS2-S5	LECSS2-S7	LECSS2-S8
Capacidad del motor compatible [W]		100	200	100	200	400
Encoder compatible		Encoder absoluto de 18 bits (Resolución: 262144 pulsos/giro)				
Alimentación principal	Tensión de alimentación [V]	Monofásica 100 a 120 VAC (50/60 Hz)		Trifásica 200 a 230 VAC (50/60 Hz) Monofásica 200 a 230 VAC (50/60 Hz)		
	Fluctuación de tensión admisible [V]	Monofásica 85 a 132 VAC		Trifásica 170 a 253 VAC Monofásica 170 a 253 VAC		
	Corriente nominal [A]	3.0	5.0	0.9	1.5	2.6
Alimentación de control	Tensión de alimentación de control [V]	Monofásica 100 a 120 VAC (50/60 Hz)		Monofásica 200 a 230 VAC (50/60 Hz)		
	Fluctuación de tensión admisible [V]	Monofásica 85 a 132 VAC		Monofásica 170 a 253 VAC		
	Corriente nominal [A]	0.4		0.2		
Protocolo de buses de campo aplicable		SSCNET III (Comunicación óptica de alta velocidad)				
Comunicación de configuración		Comunicación USB				
Rango de temperatura de trabajo [°C]		0 a 55 (sin congelación)				
Rango de humedad de trabajo [% HR]		90 o inferior (sin condensación)				
Rango de temperatura de almacenamiento [°C]		-20 a 65 (sin congelación)				
Rango de humedad de almacenamiento [% HR]		90 o inferior (sin condensación)				
Resistencia al aislamiento [MΩ]		Entre carcasa y SG: 10 (500 VDC)				
Peso [g]		800				1000

Ejemplo de cableado de alimentación: LECSA

LECSA □-□

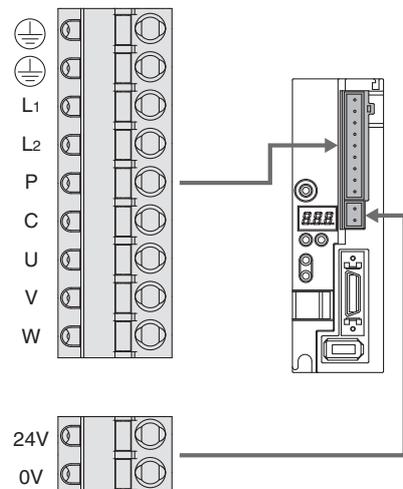


Conector de alimentación del circuito principal: CNP1 * Accesorio

Nombre del terminal	Función	Detalles
⊕	Tierra de protección (PE)	Debe conectarse a tierra a través del terminal de tierra del servomotor y de la tierra de protección (PE) del panel de control
L1	Alimentación del circuito principal	Conecte la alimentación del circuito principal. LECSA1: Monofásica 100 a 120 VAC, 50/60 Hz LECSA2: Monofásica 200 a 230 VAC, 50/60 Hz
L2		
P	Regeneración opcional	Terminal para conectar la regeneración opcional LECSA □-S1: No necesario para conexión LECSA □-S3, S4: Conectado de fábrica. * Si se requiere la regeneración opcional para la "Selección de modelo", conéctela a este terminal.
C		
U	Alimentación del servomotor (U)	Conéctelo al cable del motor (U, V, W)
V	Alimentación del servomotor (V)	
W	Alimentación del servomotor (W)	

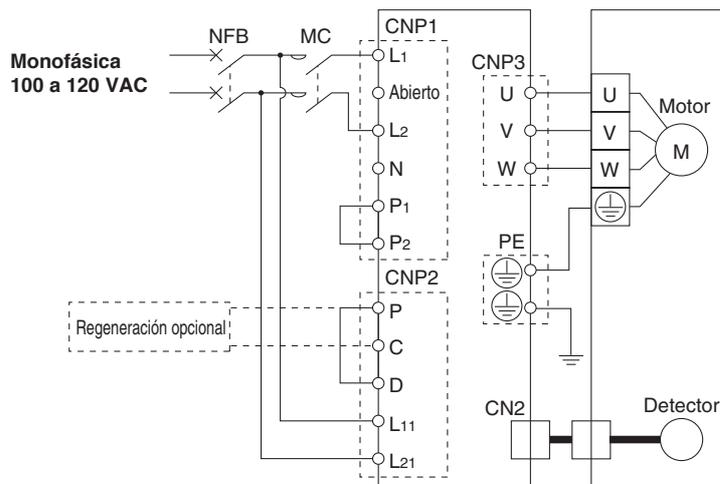
Conector de alimentación del circuito de control: CNP2 * Accesorio

Nombre del terminal	Función	Detalles
24V	Alimentación del circuito de control (24 V)	Lado de 24 V de alimentación del circuito de control (24 VDC) que suministra al accionador.
0V	Alimentación del circuito de control (0 V)	Lado de 0 V de alimentación del circuito de control (24 VDC) que suministra al accionador.



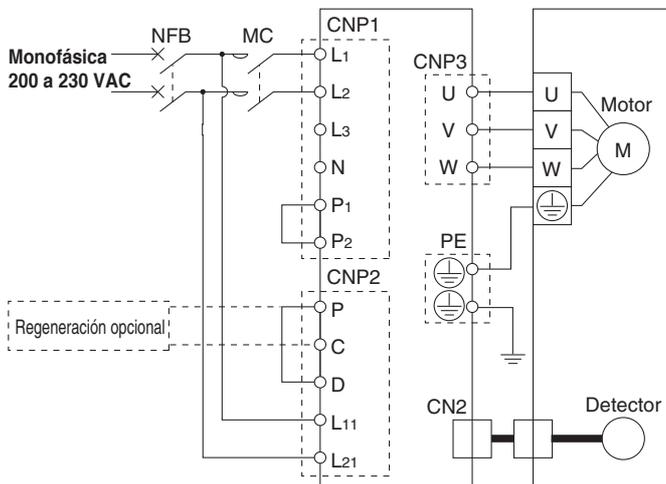
Ejemplo de cableado de alimentación: LECSB, LECSB, LECSB

LECSB1-
LECSB1-
LECSB1-

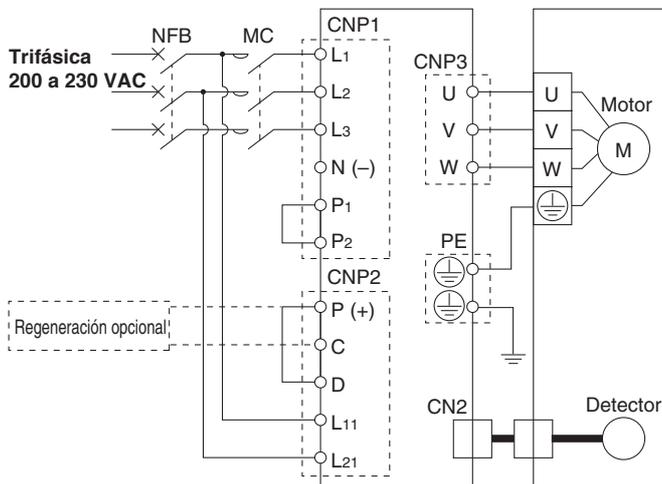


LECSB2-
LECSB2-
LECSB2-

Para monofásica 200 VAC



Para trifásica 200 VAC



Nota) Para alimentación monofásica 200 a 230 VAC, la alimentación debe conectarse a los terminales L1 y L2 sin conectar nada a L3.

Conector de alimentación del circuito principal: CNP1 * Accesorio

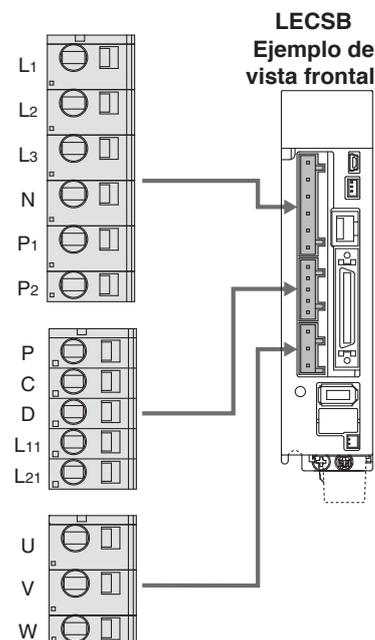
Nombre del terminal	Función	Detalles
L1	Alimentación del circuito principal	Conecte la alimentación del circuito principal.
L2		LECSB1/LECSB1/LECSB1: Monofásica 100 a 120 VAC, 50/60 Hz Terminal de conexión: L1, L2
L3		LECSB2/LECSB2/LECSB2: Monofásica 200 a 230 VAC, 50/60 Hz Terminal de conexión: L1, L2
N		No conectar.
P1	Conectar entre P1 y P2. (Conectado de fábrica.)	
P2		

Conector de alimentación del circuito de control: CNP2 * Accesorio

Nombre del terminal	Función	Detalles
P	Regeneración opcional	Conectar entre P y D. (Conectado de fábrica.)
C		* Si se requiere la regeneración opcional para la "Selección de modelo", conéctela a este terminal.
D		
L11	Alimentación del circuito de control	Conecte la alimentación del circuito de control.
L21		LECSB1/LECSB1/LECSB1: Monofásica 100 a 120 VAC, 50/60 Hz Terminal de conexión: L11, L21
		LECSB2/LECSB2/LECSB2: Monofásica 200 a 230 VAC, 50/60 Hz Terminal de conexión: L11, L21
		Trifásica 200 a 230 VAC, 50/60 Hz Terminal de conexión: L11, L21

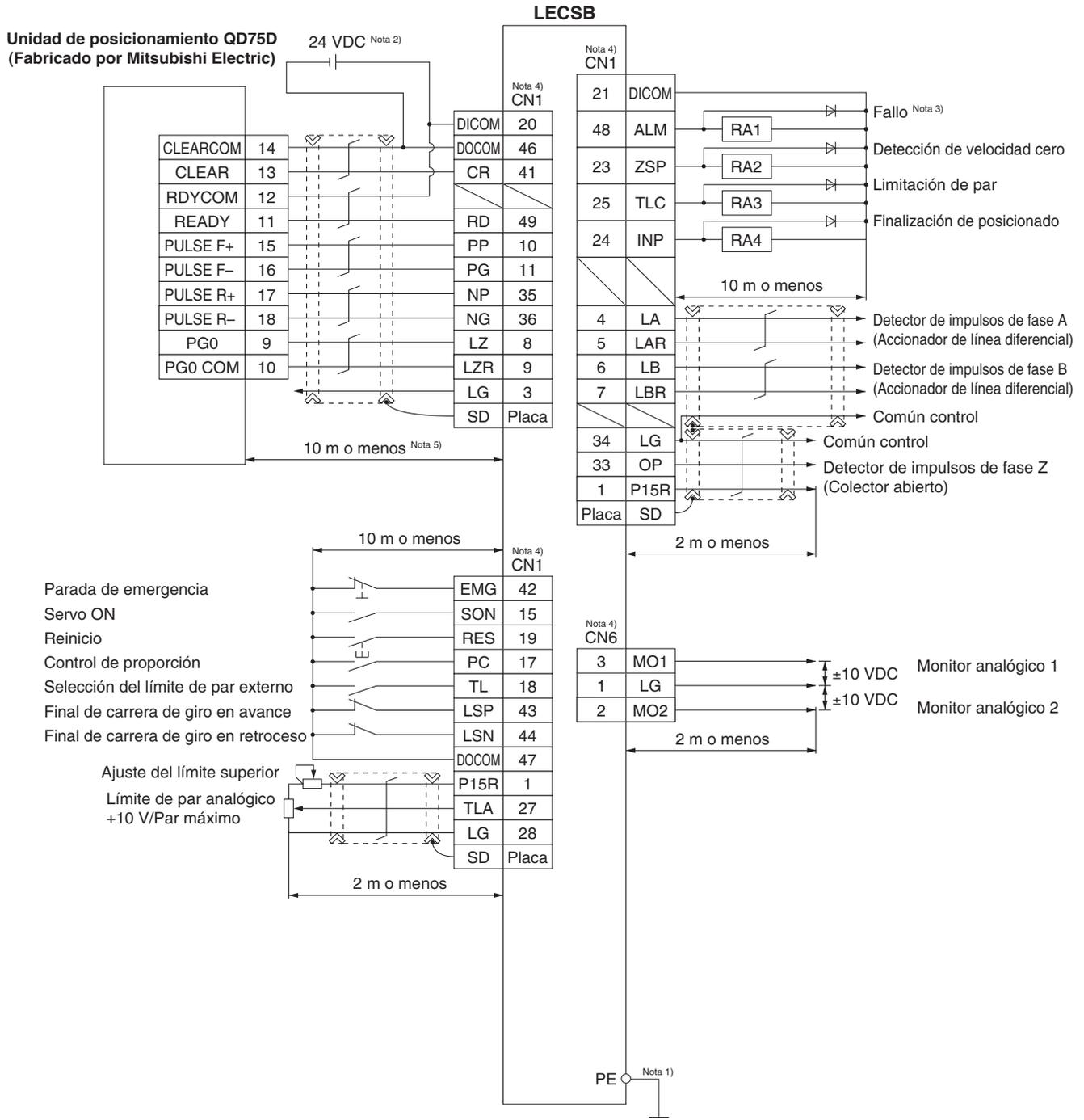
Conector del motor: CNP3 * Accesorio

Nombre del terminal	Función	Detalles
U	Alimentación del servomotor (U)	Conéctelo al cable del motor (U, V, W)
V	Alimentación del servomotor (V)	
W	Alimentación del servomotor (W)	



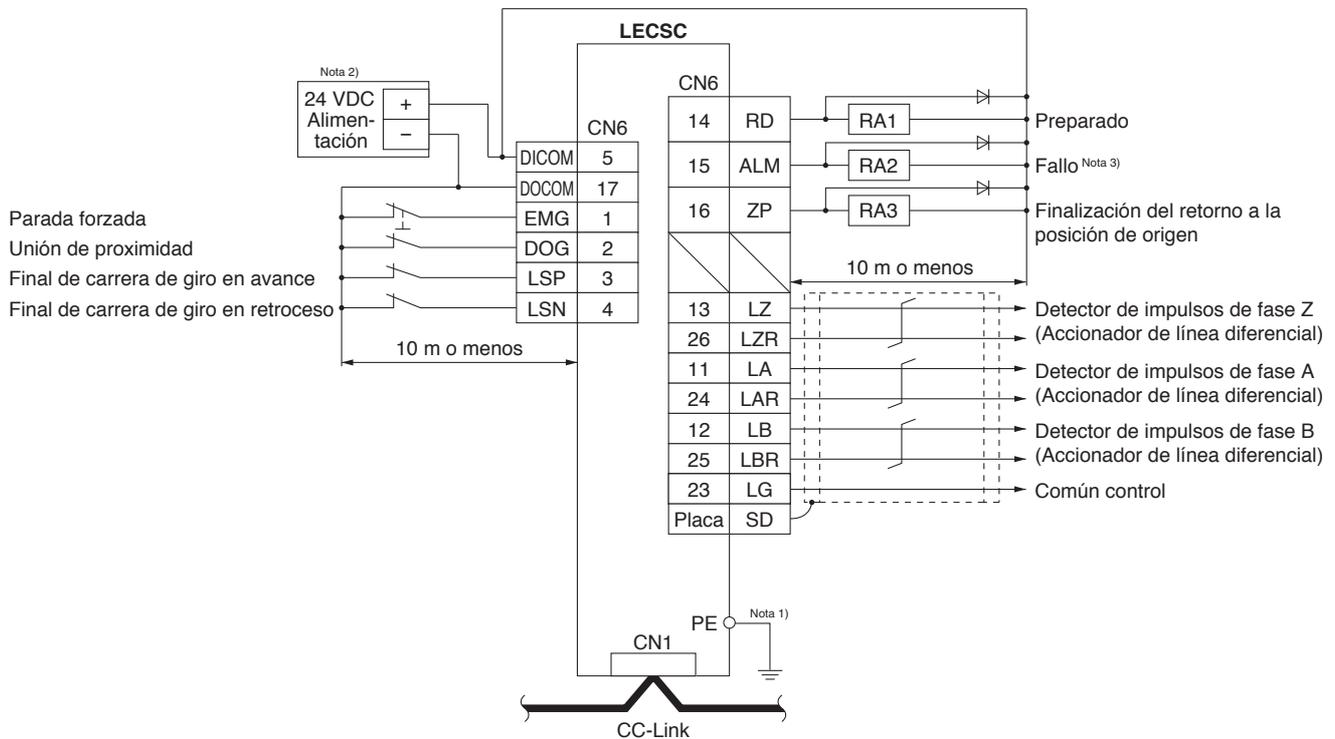
Ejemplo de cableado de señal de control: LECSB

Este ejemplo de cableado muestra la conexión a una unidad de posicionamiento (QD75D) fabricada por Mitsubishi Electric cuando se use en el modo de control de posición. Véase el manual de funcionamiento de la serie LECSB y cualquier bibliografía técnica o manual de funcionamiento para su PLC y unidad de posicionamiento antes de conectarse a otro PLC o unidad de posicionamiento.



- Nota 1) Para prevenir las descargas eléctricas, asegúrese de conectar el terminal de tierra de protección (PE) del accionador al terminal de tierra de protección (PE) del panel de control.
- Nota 2) Para usar la interfaz, suministre 24 VDC $\pm 10\%$ 300 mA mediante una fuente externa
- Nota 3) El fallo (ALM) está activo durante las condiciones normales. Si está desactivado (se produce una alarma), detenga la señal del secuenciador usando el programa de secuencia.
- Nota 4) Las señales con el mismo nombre se conectan en el interior del accionador.
- Nota 5) Para entrada de impulsos de comando con un método de accionamiento de línea diferencial. Para el método de colector abierto, es 2 m o menos.

Ejemplo de cableado de señal de control: LECS

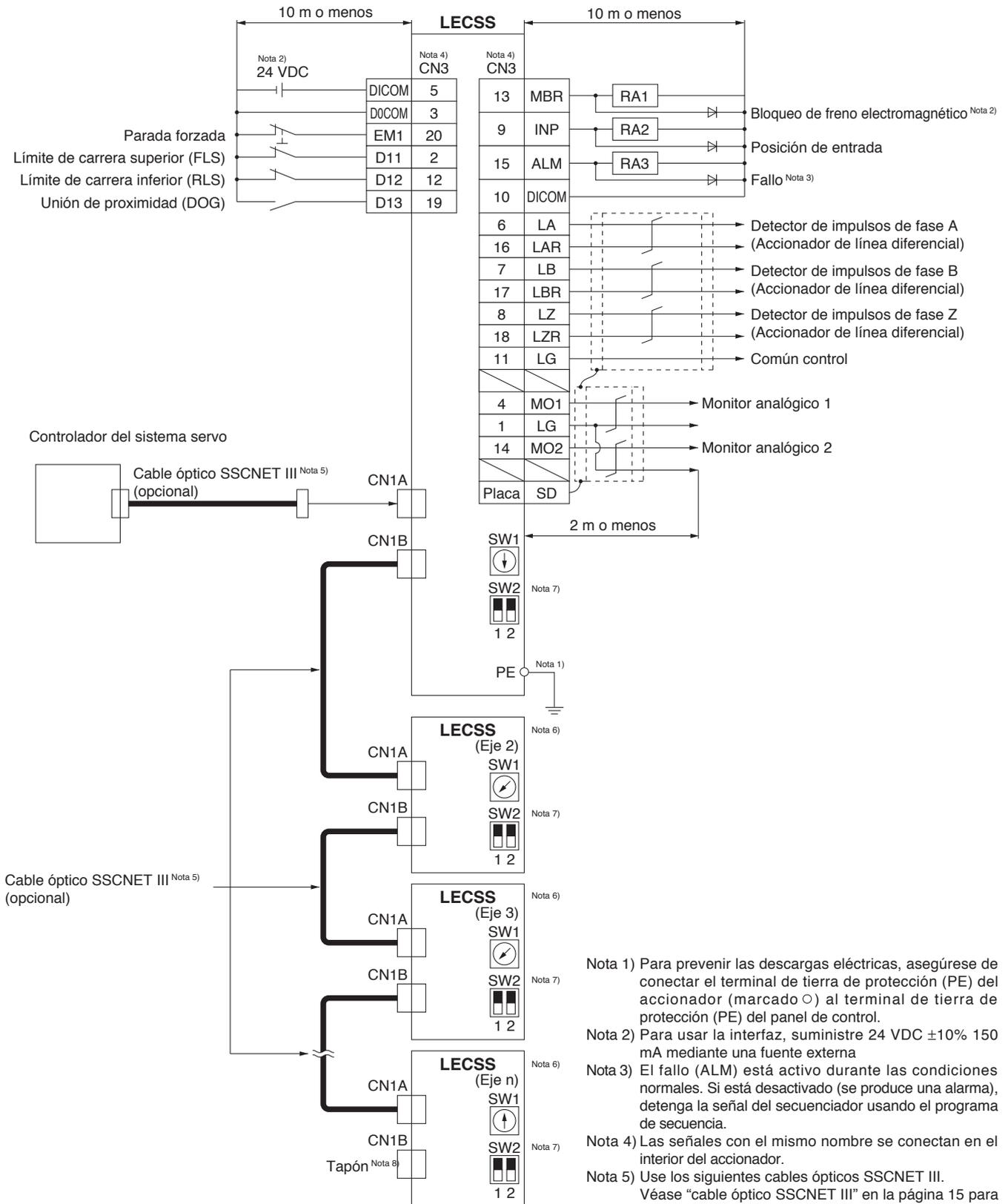


Nota 1) Para prevenir las descargas eléctricas, asegúrese de conectar el terminal de tierra de protección (PE) del accionador (marcado ○) al terminal de tierra de protección (PE) del panel de control.

Nota 2) Para usar la interfaz, suministre 24 VDC $\pm 10\%$ 150 mA mediante una fuente externa

Nota 3) El fallo (ALM) está activo durante las condiciones normales. Si está desactivado (se produce una alarma), detenga la señal del secuenciador usando el programa de secuencia.

Ejemplo de cableado de señal de control: LECSS

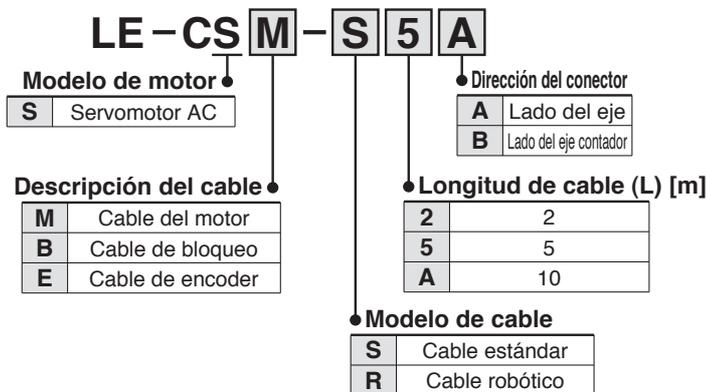


Cable	Modelo de cable	Longitud de cable
Cable óptico SSCNET III	LE-CSS-	0.15 m a 3 m

Nota 6) Las conexiones a partir del Eje 2 han sido omitidas.
 Nota 7) Se pueden configurar hasta 16 ejes.
 Nota 8) Asegúrese de colocar el tapón en CN1A/CN1B no usado.

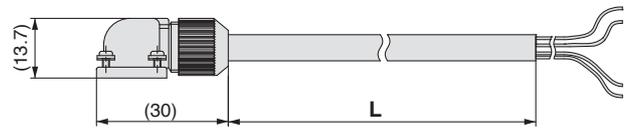
Opciones

Cable de motor, cable de bloqueo, cable de encoder (LECS común)

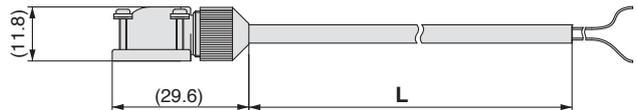


* LE-CSM-S es MR-PWS1CBL M-A -L fabricado por Mitsubishi Electric.
 LE-CSB-S es MR-BKS1CBL M-A -L fabricado por Mitsubishi Electric.
 LE-CSE-S es MR-J3ENCBL M-A -L fabricado por Mitsubishi Electric.
 LE-CSM-R es MR-PWS1CBL M-A -H fabricado por Mitsubishi Electric.
 LE-CSB-R es MR-BKS1CBL M-A -H fabricado por Mitsubishi Electric.
 LE-CSE-R es MR-J3ENCBL M-A -H fabricado por Mitsubishi Electric.

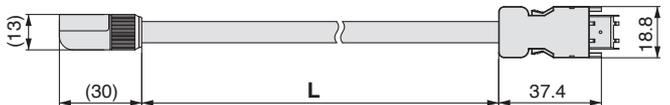
LE-CSM- : Cable del motor



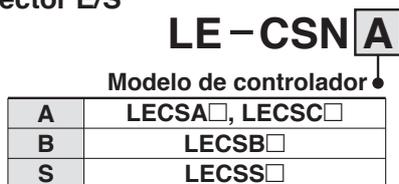
LE-CSB- : Cable de bloqueo



LE-CSE- : Cable de encoder

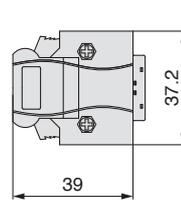


Conector E/S

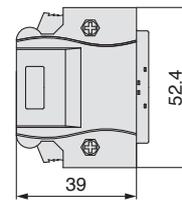


* LE-CSNA: 10126-3000EL (conector)/10326-3210-0000 (kit de carcasa) fabricado por 3M o elemento equivalente.
 LE-CSNB: 10150-3000PE (conector)/10350-52F0-008 (kit de carcasa) fabricado por 3M o elemento equivalente.
 LE-CSNS: 10120-3000PE (conector)/10320-52F0-008 (kit de carcasa) fabricado por 3M o elemento equivalente.

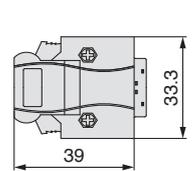
LE-CSNA



LE-CSNB



LE-CSNS



Regeneración opcional (LECS común)

LEC - MR - RB -

Modelo de regeneración opcional

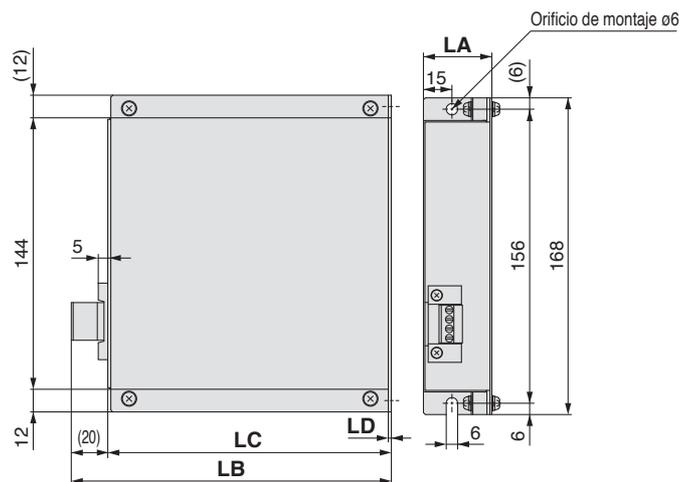
032	Potencia de regeneración admisible 30 W
12	Potencia de regeneración admisible 100 W

* Confirmar la regeneración opcional a utilizar en "Selección de modelo".

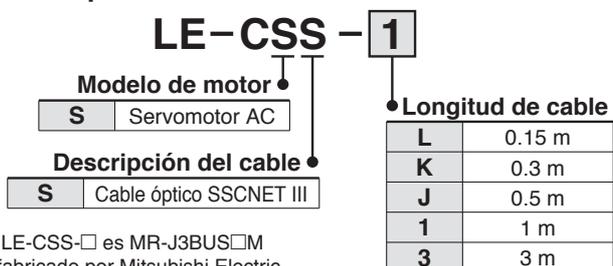
Dimensiones [mm]

Modelo	LA	LB	LC	LD
LEC-MR-RB-032	30	119	99	1.6
LEC-MR-RB-12	40	169	149	2

* MR-RB- fabricado por Mitsubishi Electric.

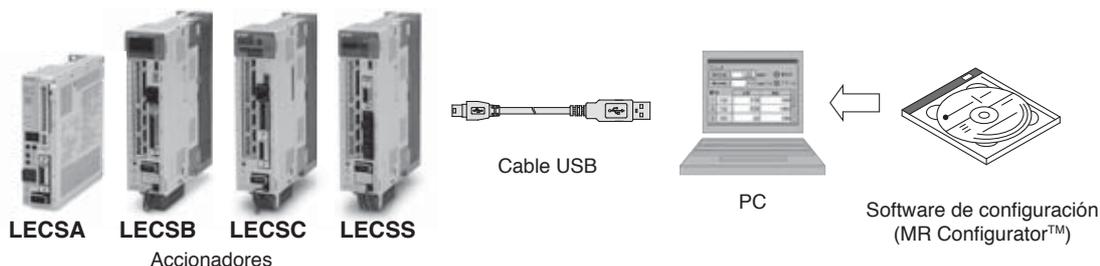


Cable óptico SSCNET III



* LE-CSS- es MR-J3BUS M fabricado por Mitsubishi Electric.

Opciones



Software de configuración (MR Configurator™) (LECSA, LECSB, LECS, LECSS común)

LEC-MR-SETUP221□

● Lenguaje de visualización

—	Versión japonesa
E	Versión inglesa

* MRZJW3-SETUP221 fabricado por Mitsubishi Electric.

Consulte el sitio web de Mitsubishi Electric para el entorno de trabajo y la información sobre la actualización de versión.

MR Configurator™ es una marca comercial registrada o una marca comercial de Mitsubishi Electric.

En un PC se puede realizar el ajuste, visualización del motor, diagnóstico, lectura/escritura de parámetros y funcionamiento de prueba.

PC compatible

Si se usa el software de configuración (MR Configurator™), use un PC IBM/PC compatible con AT que satisfaga las siguientes condiciones de trabajo.

Requisitos de hardware

Equipo		Software de configuración (MR Configurator™) LEC-MR-SETUP221□
Nota 1) Nota 2) Nota 3) PC	Sist. operativo	Windows®98, Windows®Me, Windows®2000 Professional, Windows®XP Professional / Home Edition, Windows Vista® Home Basic / Home Premium / Business / Ultimate / Enterprise, Windows®7 Starter / Home Premium / Professional / Ultimate / Enterprise
	Espacio DD disponible	130 MB o más
	Interfaz de comunicación	Use el puerto USB
Display		Resolución 1024 x 768 o más Debe ser capaz de reproducir color de alta resolución (16 bits). Conectable al PC anterior
Teclado		Conectable al PC anterior
Ratón		Conectable al PC anterior
Impresora		Conectable al PC anterior
Cable USB		LEC-MR-J3USB Nota 4, 5)

Nota 1) Antes de usar un PC para configurar el método de tabla de puntos/método de programación para LECSA o la entrada del nº de puntos de tabla para LECS, realice una actualización a la versión C5 (versión japonesa) /versión C4 (versión inglesa). Consulte el sitio web de Mitsubishi Electric para la información sobre la actualización de versión.

Nota 2) Windows, Windows Vista, Windows 7 son marcas registradas propiedad de Microsoft Corporation en los EE.UU. y/o en otros países.

Nota 3) Este software puede no funcionar adecuadamente dependiendo del PC que esté usted utilizando.

Nota 4) No compatible con Windows XP de 64 bits® y Windows Vista de 64 bits®.

Nota 5) Pida el cable USB por separado.

Cable USB (3 m)

LEC-MR-J3USB

* MR-J3USB fabricado por Mitsubishi Electric.

Cable para conectar el PC y el accionador cuando se usa el software de configuración (MR Configurator™).

No use ningún cable distinto a éste.

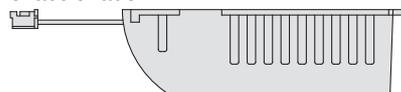
Batería (sólo para LECSB, LECS o LECSS)

LEC-MR-J3BAT

* MR-J3BAT fabricado por Mitsubishi Electric.

Batería de recambio.

Los datos de posición absoluta se conservan instalando la batería en el accionador.



SMC Corporation

SMC CORPORATION
Akihabara UDX 15F, 4-14-1, Sotokanda, Chiyoda-ku, Tokyo 101-0021, JAPAN
Phone: 03-5207-8249 FAX: 03-5298-5362
SMC CORPORATION All Rights Reserved

European Marketing Centre (EMC)

Zuazobidea 14, 01015 Vitoria
Tel: +34 945-184 100 Fax: +34 945-184 124
URL <http://www.smc.eu>